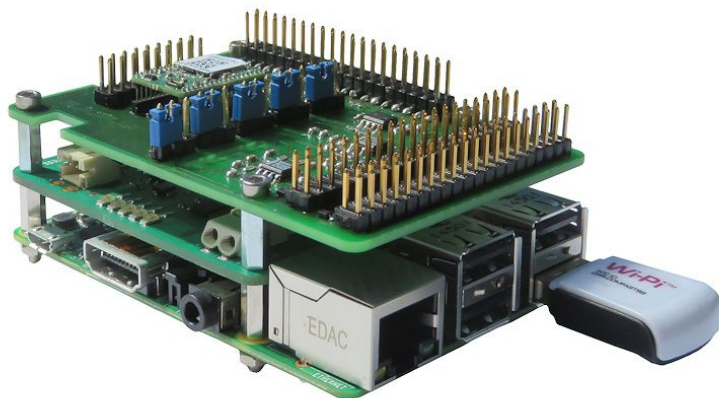


GSV-6PI GSV-6PI



Beschreibung

Das Angebot "GSV-6PI" richtet sich an erfahrene Software Entwickler. Der GSV-6PI bietet die ideale Entwicklungsplattform für Messaufgaben für Sensoren mit Dehnungsmessstreifen unter Linux.

Wir realisieren gerne die komplette Lösung nach Ihren Anforderungen.

Unter <https://github.com/me-systeme/gsv-6ToWAMP> finden Sie Anregungen.

08.11.2016: Für Raspberry Pi3: <https://github.com/me-systeme/gsv-6ToWAMP/tree/gsv-6ToWAMP-for-RASPI3>

14.11.2016: Image für Raspberry Pi3 mit GSV-6ToWAMP (1.8 GByte): https://www.me-systeme.de/setup/source/gsv-6pi/Raspbian_GSV-6ToWAMP_for_Pi3_04_10_2016.zip

Technische Daten

Eingang analog

Anzahl der Analogeingänge	6
Eingangsempfindlichkeit-Stufen	2.0 8 1.0 0.5 0.2 0.1 mV/V
Eingangswiderstand-DMS-Voll-/Halbbrücke	120 ... 5000 Ohm
Eingangswiderstand-DMS-Viertelbrücke	120 350 1000 Ohm
Spannungseingang	-10 ... 10 V
Temperatureingang-Typ	PT1000

Versorgung

DMS-Brückenspeisung	3 V
---------------------	-----

Basis Daten

Abmessungen	90 x 60 x 35 mm x mm x mm
Anschluss	Steckverbinder
Anschlussstyp	Stiftleiste
Kanalzahl	6-Kanal

Bedienungsanleitung

Hinweis zur Brückenschaltung: Der zulässige Bereich für +Ud und -Ud beträgt 1,32V bis 1,68 Volt. Der maximale, unsymmetrische Vorwiderstand (einseitiger Serienwiderstand in +Us oder -Us) darf maximal 26% des Brückenwiderstands betragen.

In der Tabelle sind die maximal möglichen Vorwiderstände aufgelistet, die einseitig in +Us oder -Us vorgeschaltet werden dürfen.

DMS Brückenschaltung	max. Vorwiderstand unsymmetrisch
350 Ohm	91 Ohm
700 Ohm	182 Ohm
1000 Ohm	260 Ohm
1400 Ohm	364 Ohm